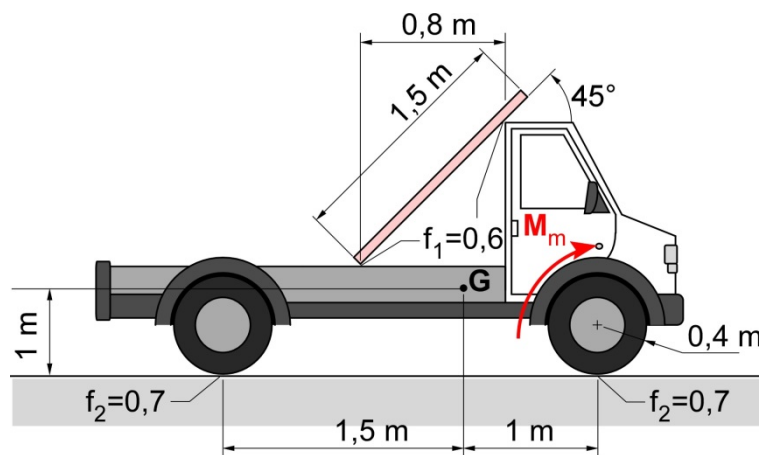


Meccanica applicata alle macchine

Massimo Callegari, Pietro Fanghella e Francesco Pellicano
Ed.: De Agostini

Esercizio 6.15

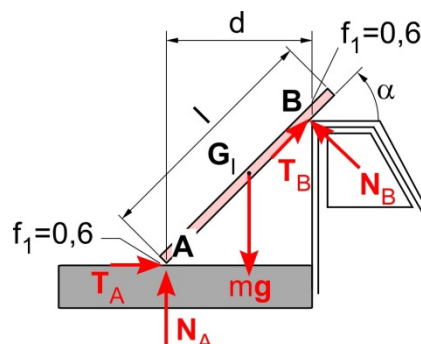
Una lastra sottile ed omogenea di lunghezza $l=1,5\text{ m}$ è appoggiata come mostrato in figura sul pianale di carico di un furgoncino di massa $m_f=3\text{ Mg}$. Si chiede di determinare la minima coppia motrice M_m alle ruote anteriori che dà origine ad un movimento relativo dell'asta rispetto al furgone e di verificare le condizioni di aderenza del veicolo in tale circostanza. Sono assegnati i raggi delle ruote $r=400\text{ mm}$, la posizione del baricentro del veicolo rispetto agli assali, il coefficiente di attrito statico $f_1=0,6$ tra asta e pianale nei due punti di appoggio e quello $f_2=0,7$ tra ruote e piano stradale.



Svolgimento

Si disegni il diagramma di corpo libero della lastra, indicando con m la massa della lastra, come mostrato nella figura seguente. Le due condizioni limite che possono presentarsi sono:

- 1) Ribaltamento della lastra, che conserva aderenza in **A** ma si stacca nel punto **B**
- 2) Strisciamento della lastra, che avviene simultaneamente nei punti **A** e **B**



Caso 1)

Essendo nulla la reazione in **B**, l'equilibrio della lastra si riduce a:

$$\begin{cases} N_A = mg \\ T_A = ma_f \\ T_A \frac{l}{2} \sin \alpha = N_A \frac{l}{2} \cos \alpha \end{cases} \quad (1)$$

Si noti che in questo caso limite, la lastra perde il contatto in **B** ma non inizia ancora a ruotare per cui l'accelerazione di tutti i punti è pari a quella del furgone a_f .

Segue la verifica di aderenza:

$$\frac{T_A}{N_A} = \cot \alpha = 1 > 0,6 = f_1 \quad (2)$$

La condizione (2) non è verificata per cui l'ipotesi fatta di ribaltamento della lastra non è risultata corretta.

Caso 2)

In questo caso entrambi i punti **A** e **B** di contatto sono sede di strisciamento. L'equilibrio dinamico dell'asta in questo caso si scrive:

$$\begin{cases} N_A - mg + N_B \cos \alpha + T_B \sin \alpha = 0 \\ T_A - N_B \sin \alpha + T_B \cos \alpha = ma_f \\ -N_A \frac{l}{2} \cos \alpha + T_A \frac{l}{2} \sin \alpha + N_B \left(\frac{d}{\cos \alpha} - \frac{l}{2} \right) = 0 \end{cases} \quad (3)$$

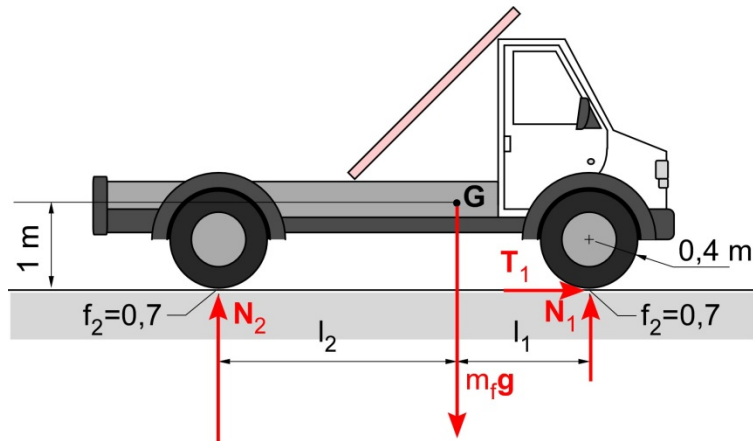
Anche in questo caso limite, per le considerazioni già fatte, le equazioni (3) sono state scritte in condizioni "quasi statiche".

Per risolvere il sistema (3), che contiene 5 incognite, è necessario imporre le condizioni di strisciamento nei punti **A** e **B**:

$$\begin{cases} T_A = f_1 N_A \\ T_B = f_1 N_B \end{cases} \quad (4)$$

Risolvendo il sistema di equazioni (3-4) si trova:

$$\begin{cases} N_A = mg \frac{2d - l \cos \alpha}{l \cos^3 \alpha - l \cos \alpha + 2d - f_1^2 l \sin^2 \alpha \cos \alpha} \\ N_B = mg \frac{l \cos \alpha [\cos \alpha - f_1 \sin \alpha]}{l \cos^3 \alpha - l \cos \alpha + 2d - f_1^2 l \sin^2 \alpha \cos \alpha} \\ a_f = g \frac{2df_1 - l(1 + f_1^2) \sin \alpha \cos^2 \alpha}{[lf_1^2 \cos^3 \alpha - lf_1^2 \cos \alpha + l \cos^3 \alpha - l \cos \alpha + 2d]} = 2,67 \text{ m/s}^2 \end{cases} \quad (5)$$



A questo punto si scrive l'equilibrio del furgone:

$$\begin{cases} T_1 = m_f a_f = 7\,996 \text{ N} \\ N_1 + N_2 = m_f g = 29\,430 \text{ N} \\ T_1 h + N_1 l_1 - N_2 l_2 = 0 \end{cases} \quad (6)$$

$$\begin{cases} T_1 = m_f a_f = 7\,996 \text{ N} \\ N_1 = \frac{l_2 g - h a_f}{l_1 + l_2} m_f = 14\,460 \text{ N} \\ N_2 = m_f g - N_1 = 14\,970 \text{ N} \end{cases} \quad (7)$$

Nelle (6) si è trascurata la forza T_2 dovuta alle resistenze al rotolamento delle ruote posteriori. La coppia motrice alle ruote anteriori si trova da un semplice equilibrio alla rotazione ed è data da:

$$M_m = T_1 r = 3\,198 \text{ Nm} \quad (8)$$

Occorre ancora verificare che per tale coppia le ruote anteriori del furgone restino in aderenza; si trova:

$$\frac{T_1}{N_1} = 0,55 < 0,70 = f_2 \quad (9)$$

Il furgone è quindi in grado di sviluppare l'accelerazione richiesta mantenendo in aderenza le ruote motrici.